

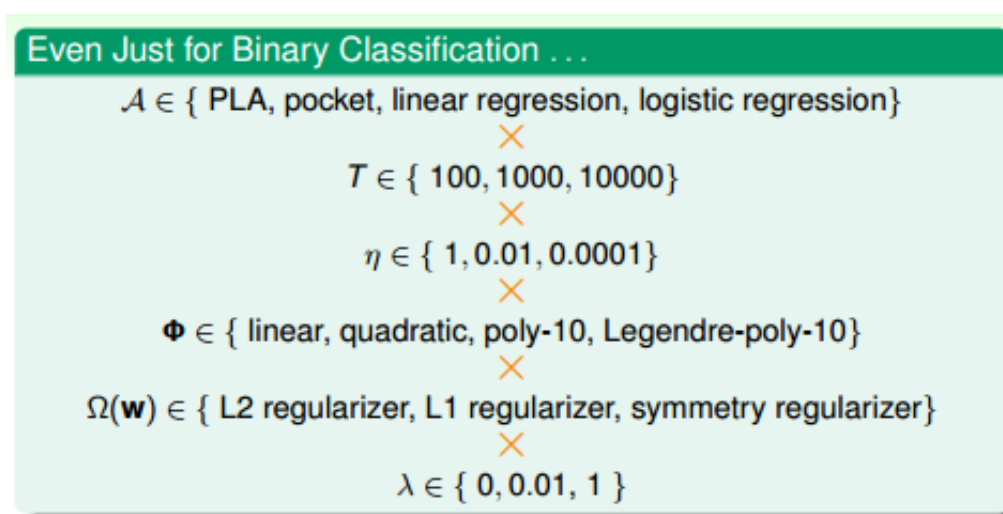
# 林轩田《机器学习基石》课程笔记15 -- Validation

作者：红色石头 公众号：AI有道 (id: redstonewill)

上节课我们主要讲了为了避免overfitting，可以使用regularization方法来解决。在之前的 $E_{in}$ 上加上一个regularizer，生成 $E_{aug}$ ，将其最小化，这样可以有效减少模型的复杂度，避免过拟合现象的发生。那么，机器学习领域还有许多选择，如何保证训练的模型具有良好的泛化能力？本节课将介绍一些概念和方法来解决这个选择性的问题。

## 一、Model Selection Problem

机器学习模型建立的过程中有许多选择，例如对于简单的二元分类问题，首先是算法A的选择，有PLA, pocket, linear regression, logistic regression等等；其次是迭代次数T的选择，有100, 1000, 10000等等；之后是学习速率 $\eta$ 的选择，有1, 0.01, 0.0001等等；接着是模型特征转换 $\Phi$ 的选择，有linear, quadratic, poly-10, Legendre-poly-10等等；然后是正则化regularizer的选择，有L2, L1等等；最后是正则化系数 $\lambda$ 的选择，有0, 0.01, 1等等。不同的选择搭配，有不同的机器学习效果。我们的目标就是找到最合适的选择搭配，得到一个最好的模型g，构建最佳的机器学习模型。



假设有M个模型，对应有 $H_1, H_2, \dots, H_M$ ，即有M个hypothesis set，演算法为 $A_1, A_2, \dots, A_M$ ，共M个。我们的目标是从这M个hypothesis set中选择一个模型 $H_{m^*}$ ，通过演算法 $A_{m^*}$ 对样本集D的训练，得到一个最好的模型 $g_{m^*}$ ，使其 $E_{out}(g_{m^*})$ 最小。所以，问题的关键就是机器学习中如何选择到最好的模型 $g_{m^*}$ 。

考虑有这样一种方法，对M个模型分别计算使 $E_{in}$ 最小的矩 $g$ ，再横向比较，取其中能使 $E_{in}$ 最小的模型的矩 $g_{m^*}$ ：

$$m^* = \operatorname{argmin}_{1 \leq m \leq M} (E_m = E_{in}(\mathcal{A}_m(\mathcal{D})))$$

但是 $E_{in}$ 足够小并不能表示模型好，反而可能表示训练的矩 $g_{m^*}$ 发生了过拟合，泛化能力很差。而且这种“模型选择+学习训练”的过程，它的VC Dimension是 $d_{VC}(H_1 \cup H_2)$ ，模型复杂度增加。总的来说，泛化能力差，用 $E_{in}$ 来选择模型是不好的。

另外一种方法，如果有这样一个独立于训练样本的测试集，将M个模型在测试集上进行测试，看一下 $E_{test}$ 的大小，则选取 $E_{test}$ 最小的模型作为最佳模型：

$$m^* = \operatorname{argmin}_{1 \leq m \leq M} (E_m = E_{test}(\mathcal{A}_m(\mathcal{D})))$$

这种测试集验证的方法，根据finite-bin Hoeffding不等式，可以得到：

$$E_{out}(g_{m^*}) \leq E_{test}(g_{m^*}) + O\left(\sqrt{\frac{\log M}{N_{test}}}\right)$$

由上式可以看出，模型个数M越少，测试集数目越大，那么 $O\left(\sqrt{\frac{\log M}{N_{test}}}\right)$ 越小，即 $E_{test}(g_{m^*})$ 越接近于 $E_{out}(g_{m^*})$ 。

下面比较一下之前讲的两种方法，第一种方法使用 $E_{in}$ 作为判断基准，使用的数据集就是训练集D本身；第二种方法使用 $E_{test}$ 作为判断基准，使用的是独立于训练集D之外的测试集。前者不仅使用D来训练不同的 $g_m$ ，而且又使用D来选择最好的 $g_{m^*}$ ，那么 $g_{m^*}$ 对未知数据并不一定泛化能力好。举个例子，这相当于老师用学生做过的练习题再来对学生进行考试，那么即使学生得到高分，也不能说明他的学习能力强。所以最小化 $E_{in}$ 的方法并不科学。而后者使用的是独立于D的测试集，相当于新的考试题能更好地反映学生的真实水平，所以最小化 $E_{test}$ 更加理想。

### in-sample error $E_{in}$

- calculated from  $\mathcal{D}$
- **feasible** on hand
- 'contaminated' as  $\mathcal{D}$  also used by  $\mathcal{A}_m$  to 'select'  $g_m$

### test error $E_{test}$

- calculated from  $\mathcal{D}_{test}$
- **infeasible** in boss's safe
- 'clean' as  $\mathcal{D}_{test}$  never used for selection before

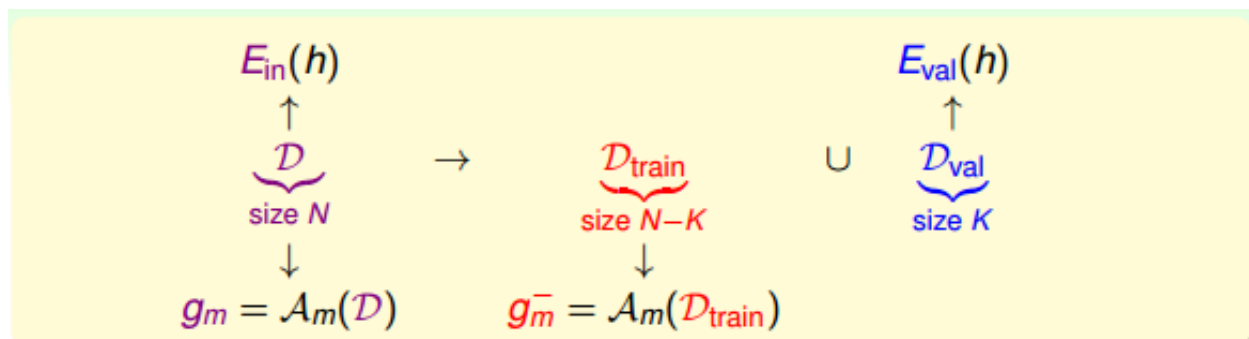
但是，我们拿到的一都是训练集 $\mathcal{D}$ ，测试集是拿不到的。所以，寻找一种折中的办法，我们可以使用已有的训练集 $\mathcal{D}$ 来创建一个验证集validation set，即从 $\mathcal{D}$ 中划出一部分 $\mathcal{D}_{val}$ 作为验证集。 $\mathcal{D}$ 另外的部分作为训练模型使用， $\mathcal{D}_{val}$ 独立开来，用来测试各个模型的好坏，最小化 $E_{val}$ ，从而选择最佳的 $g_{m^*}$ 。

### something in between: $E_{val}$

- calculated from  $\mathcal{D}_{val} \subset \mathcal{D}$
- **feasible** on hand
- 'clean' **if**  $\mathcal{D}_{val}$  never used by  $\mathcal{A}_m$  before

## 二、Validation

从训练集 $\mathcal{D}$ 中抽出一部分 $K$ 个数据作为验证集 $\mathcal{D}_{val}$ ， $\mathcal{D}_{val}$ 对应的error记为 $E_{val}$ 。这样做的一个前提是保证 $\mathcal{D}_{val}$ 独立同分布 (iid) 于 $P(x,y)$ ，也就是说 $\mathcal{D}_{val}$ 的选择是从 $\mathcal{D}$ 中平均随机抽样得到的，这样能够把 $E_{val}$ 与 $E_{out}$ 联系起来。 $\mathcal{D}$ 中去除 $\mathcal{D}_{val}$ 后的数据就是供模型选择的训练数据 $\mathcal{D}_{train}$ ，其大小为 $N-k$ 。从 $\mathcal{D}_{train}$ 中选择最好的矩，记为 $\bar{g}_m$ 。



假如 $\mathcal{D}$ 共有1000个样本，那么可以选择其中900个 $\mathcal{D}_{train}$ ，剩下的100个作为 $\mathcal{D}_{val}$ 。使用 $\mathcal{D}_{train}$ 训练模型，得到最佳的 $\bar{g}_m$ ，使用 $\bar{g}_m$ 对 $\mathcal{D}_{val}$ 进行验证，得到如下Hoffding不等式：

$$E_{out}(g_m^-) \leq E_{val}(g_m^-) + O(\sqrt{\frac{\log M}{K}})$$

假设有M种模型hypothesis set,  $D_{val}$ 的数量为K, 那么从每种模型m中得到一个在  $D_{val}$ 上表现最好的矩, 再横向比较, 从M个矩中选择一个最好的 $m^*$ 作为我们最终得到的模型。

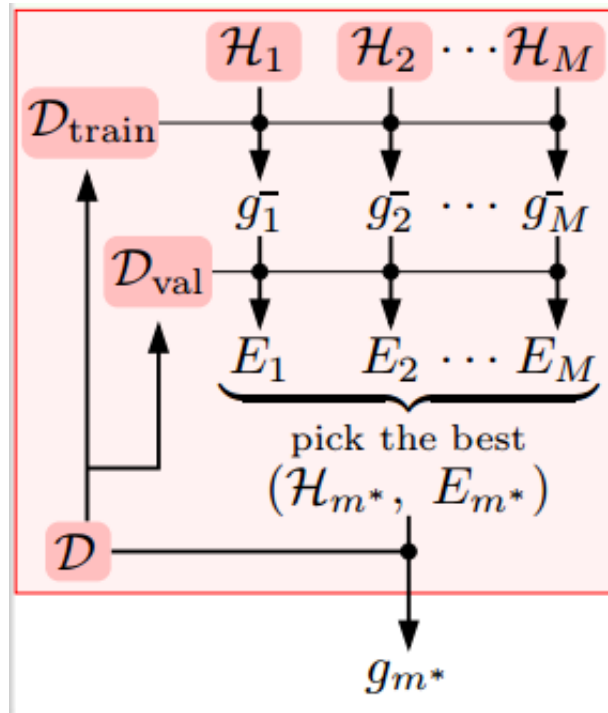
$$m^* = \underset{1 \leq m \leq M}{\operatorname{argmin}} (E_m = E_{val}(\mathcal{A}_m(D_{train})))$$

现在由于数量为N的总样本D的一部分K作为验证集, 那么只有N-k个样本可供训练。从  $D_{train}$  中得到最好的  $g_{m^*}^-$ , 而总样本D对应的最好的矩为  $g_{m^*}$ 。根据之前的learning curve很容易知道, 训练样本越多, 得到的模型越准确, 其hypothesis越接近target function, 即D的  $E_{out}$  比  $D_{train}$  的  $E_{out}$  要小:

$$E_{out} \left( \underbrace{g_{m^*}}_{\mathcal{A}_{m^*}(D)} \right) \leq E_{out} \left( \underbrace{g_{m^*}^-}_{\mathcal{A}_{m^*}(D_{train})} \right)$$

所以, 我们通常的做法是通过  $D_{val}$  来选择最好的矩  $g_{m^*}^-$  对应的模型  $m^*$ , 再对整体样本集D使用该模型进行训练, 最终得到最好的矩  $g_{m^*}$ 。

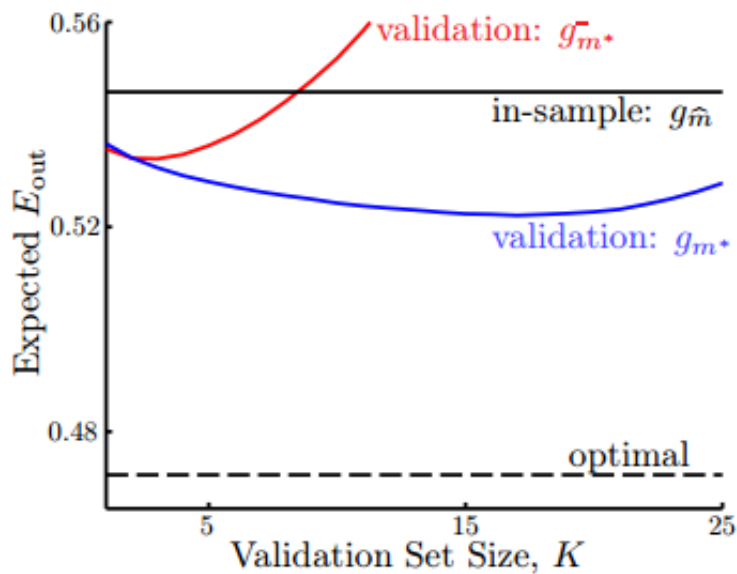
总结一下, 使用验证集进行模型选择的整个过程为: 先将D分成两个部分, 一个是训练样本  $D_{train}$ , 一个是验证集  $D_{val}$ 。若有M个模型, 那么分别对每个模型在  $D_{train}$  上进行训练, 得到矩  $g_m^-$ , 再用  $D_{val}$  对每个  $g_m^-$  进行验证, 选择表现最好的矩  $g_{m^*}^-$ , 则该矩对应的模型被选择。最后使用该模型对整个D进行训练, 得到最终的  $g_{m^*}$ 。下图展示了整个模型选择的过程:



不等式关系满足：

$$E_{\text{out}}(g_{m^*}) \leq E_{\text{out}}(g_{m^*}^-) \leq E_{\text{val}}(g_{m^*}^-) + O\left(\sqrt{\frac{\log M}{K}}\right)$$

下面我们举个例子来解释这种模型选择的方法的优越性，假设有两个模型：一个是5阶多项式  $H_{\Phi_5}$ ，一个是10阶多项式  $H_{\Phi_{10}}$ 。通过不使用验证集和使用验证集两种方法对模型选择结果进行比较，分析结果如下：



图中，横坐标表示验证集数量 $K$ ，纵坐标表示 $E_{\text{out}}$ 大小。黑色水平线表示没有验证集，完全使用 $E_{\text{in}}$ 进行判断基准，那么 $H_{\Phi_{10}}$ 更好一些，但是这种方法的 $E_{\text{out}}$ 比较大，而且与 $K$ 无关。黑色虚线表示测试集非常接近实际数据，这是一种理想的情况，其

$E_{out}$  很小，同样也与K无关，实际中很难得到这条虚线。红色曲线表示使用验证集，但是最终选取的矩是  $g_m^-$ ，其趋势是随着K的增加，它对应的  $E_{out}$  先减小再增大，当K大于一定值的时候，甚至会超过黑色水平线。蓝色曲线表示也使用验证集，最终选取的矩是  $g_m^*$ ，其趋势是随着K的增加，它对应的  $E_{out}$  先缓慢减小再缓慢增大，且一直位于红色曲线和黑色直线之下。从此可见，蓝色曲线对应的方法最好，符合我们之前讨论的使用验证集进行模型选择效果最好。

这里提一点，当K大于一定的值时，红色曲线会超过黑色直线。这是因为随着K的增大， $D_{val}$  增大，但可供模型训练的  $D_{train}$  在减小，那得到的  $g_m^-$  不具有很好的泛化能力，即对应的  $E_{out}$  会增大，甚至当K增大到一定值时，比  $E_{in}$  模型更差。

那么，如何设置验证集K值的大小呢？根据之前的分析：

$$E_{out}(g) \underset{\text{(small } K)}{\approx} E_{out}(g^-) \underset{\text{(large } K)}{\approx} E_{val}(g^-)$$

当K值很大时， $E_{val} \approx E_{out}$ ，但是  $g_m^-$  与  $g_m$  相差很大；当K值很小是， $g_m^- \approx g_m$ ，但是  $E_{val}$  与  $E_{out}$  可能相差很大。所以有个折中的办法，通常设置  $k = \frac{N}{5}$ 。值得一提的是，划分验证集，通常并不会增加整体时间复杂度，反而会减少，因为  $D_{train}$  减少了。

### 三、Leave-One-Out Cross Validation

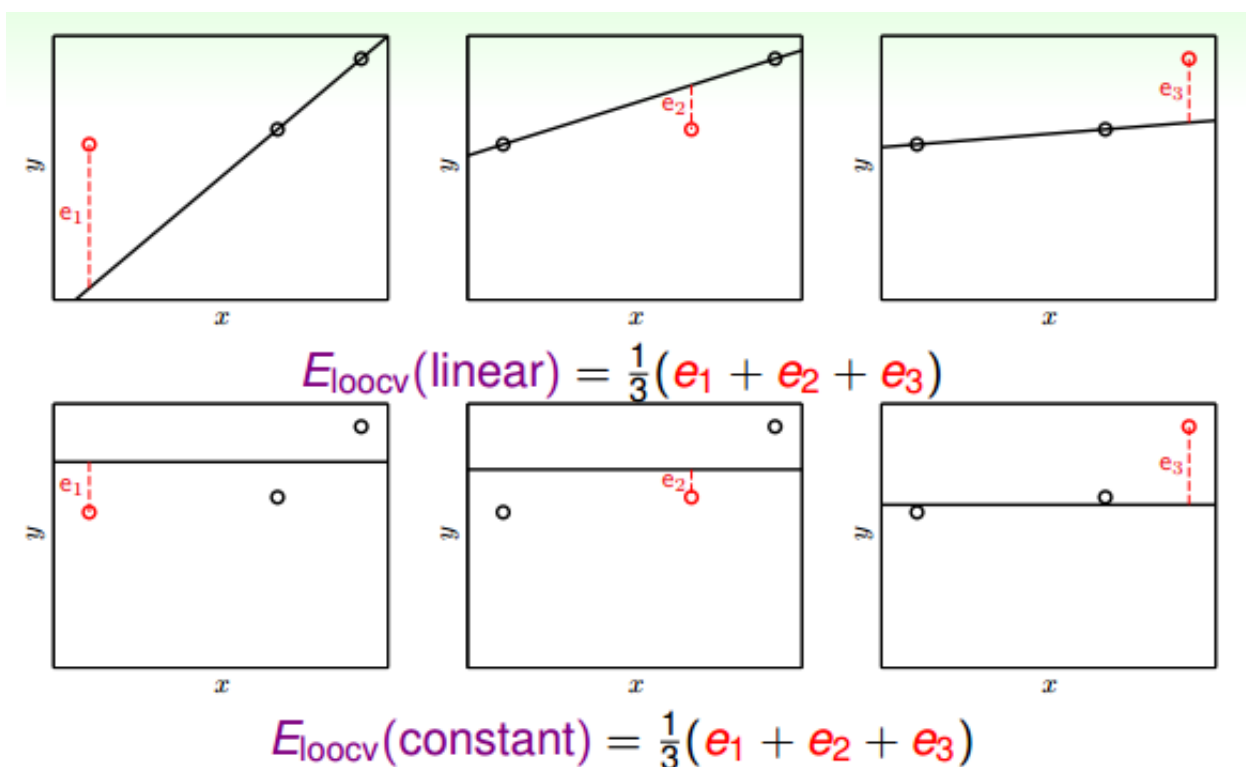
假如考虑一个极端的例子， $k=1$ ，也就是说验证集大小为1，即每次只用一组数据对  $g_m$  进行验证。这样做的优点是  $g_m^- \approx g_m$ ，但是  $E_{val}$  与  $E_{out}$  可能相差很大。为了避免  $E_{val}$  与  $E_{out}$  相差很大，每次从D中取一组作为验证集，直到所有样本都作过验证集，共计算N次，最后对验证误差求平均，得到  $E_{loocv}(H, A)$ ，这种方法称之为留一法交叉验证，表达式为：

$$E_{loocv}(H, A) = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N e_n = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N err(g_n^-(x_n), y_n)$$

这样求平均的目的是为了让  $E_{loocv}(H, A)$  尽可能地接近  $E_{out}(g)$ 。

下面用一个例子图解留一法的过程：





如上图所示，要对二维平面上的三个点做拟合，上面三个图表示的是线性模型，下面三个图表示的是常数模型。对于两种模型，分别使用留一交叉验证法来计算  $E_{loocv}$ ，计算过程都是每次将一个点作为验证集，其他两个点作为训练集，最终将得到的验证误差求平均值，就得到了  $E_{loocv}(\text{linear})$  和  $E_{loocv}(\text{constant})$ ，比较两个值的大小，取值小对应的模型即为最佳模型。

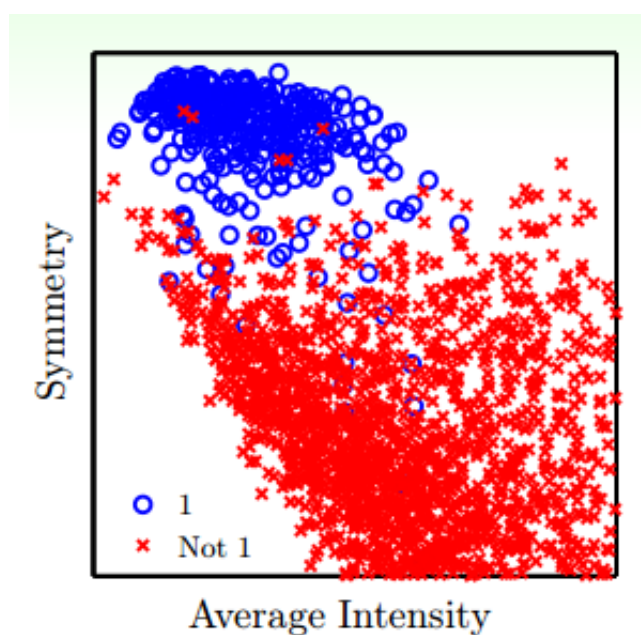
$$m^* = \underset{1 \leq m \leq M}{\operatorname{argmin}} (E_m = E_{loocv}(\mathcal{H}_m, \mathcal{A}_m))$$

接下来，我们从理论上分析Leave-One-Out方法的可行性，即  $E_{loocv}(H, A)$  是否能保证  $E_{out}$  的矩足够好？假设有不同的数据集  $D$ ，它的期望分布记为  $\epsilon_D$ ，则其  $E_{loocv}(H, A)$  可以通过推导，等于  $E_{out}(N-1)$  的平均值。由于  $N-1$  近似为  $N$ ， $E_{out}(N-1)$  的平均值也近似等于  $E_{out}(N)$  的平均值。具体推导过程如下：

$$\begin{aligned}
\mathcal{E}_{\mathcal{D}} E_{\text{loocv}}(\mathcal{H}, \mathcal{A}) &= \mathcal{E}_{\mathcal{D}} \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N e_n = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathcal{E}_{\mathcal{D}} e_n \\
&= \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathcal{E}_{\mathcal{D}_n(\mathbf{x}_n, y_n)} \text{err}(\mathbf{g}_n^-(\mathbf{x}_n), y_n) \\
&= \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathcal{E}_{\mathcal{D}_n} E_{\text{out}}(\mathbf{g}_n^-) \\
&= \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \overline{E_{\text{out}}(N-1)} = \overline{E_{\text{out}}(N-1)}
\end{aligned}$$

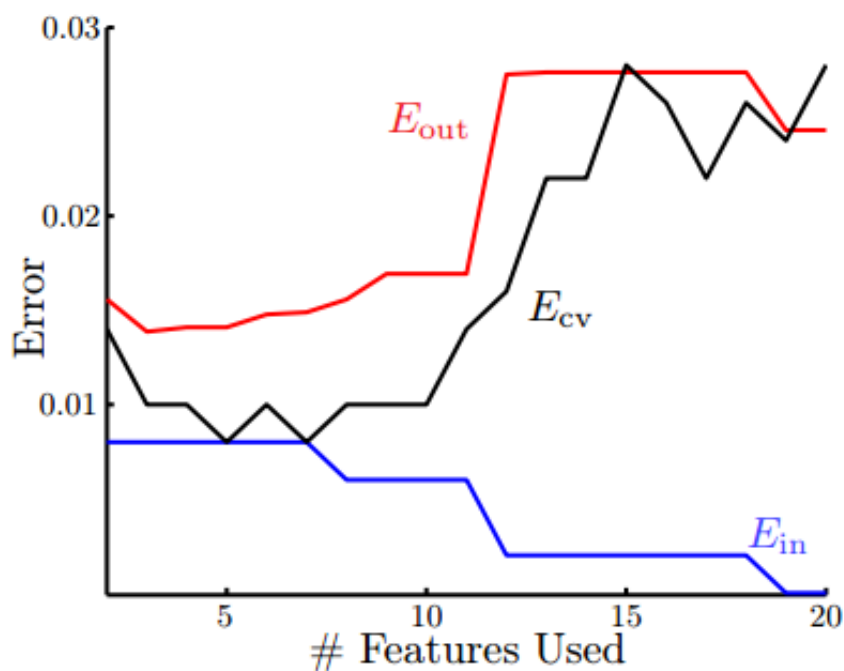
最终我们得到的结论是 $E_{\text{loocv}}(\mathcal{H}, \mathcal{A})$ 的期望值和 $E_{\text{out}}(\mathbf{g}^-)$ 的期望值是相近的，这代表得到了比较理想的 $E_{\text{out}}(\mathbf{g})$ ，Leave-One-Out方法是可行的。

举一个例子，使用两个特征：Average Intensity和Symmetry加上这两个特征的非线性变换（例如高阶项）来进行手写数字识别。平面特征分布如下图所示：

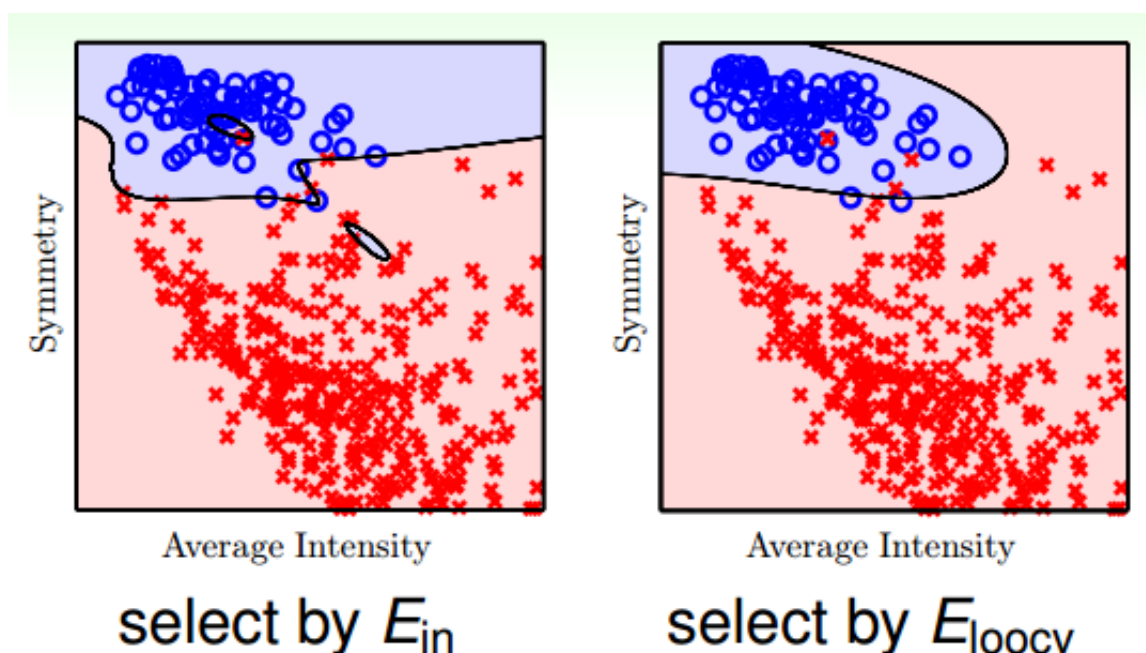


Error与特征数量的关系如下图所示：





从图中我们看出，随着特征数量的增加， $E_{in}$  不断减小， $E_{out}$  先减小再增大，虽然  $E_{in}$  是不断减小的，但是它与  $E_{out}$  的差距越来越大，发生了过拟合，泛化能力太差。而  $E_{cv}$  与  $E_{out}$  的分布基本一致，能较好地反映  $E_{out}$  的变化。所以，我们只要使用 Leave-One-Out 方法得到使  $E_{cv}$  最小的模型，就能保证其  $E_{out}$  足够小。下图是分别使用  $E_{in}$  和  $E_{out}$  进行训练得到的分类曲线：



很明显可以看出，使用  $E_{in}$  发生了过拟合，而  $E_{loocv}$  分类效果更好，泛化能力强。

#### 四、V-Fold Cross Validation

接下来我们看看Leave-One-Out可能的问题是什么。首先，第一个问题是计算量，假设 $N=1000$ ，那么就需要计算1000次的 $E_{loocv}$ ，再计算其平均值。当 $N$ 很大的时候，计算量是巨大的，很耗费时间。第二个问题是稳定性，例如对于二分类问题，取值只有0和1两种，预测本身存在不稳定的因素，那么对所有的 $E_{loocv}$ 计算平均值可能会带来很大的数值跳动，稳定性不好。所以，这两个因素决定了Leave-One-Out方法在实际中并不常用。

针对Leave-One-Out的缺点，我们对其作出了改进。Leave-One-Out是将 $N$ 个数据分成 $N$ 分，那么改进措施是将 $N$ 个数据分成 $V$ 份（例如 $V=10$ ），计算过程与Leave-One-Out相似。这样可以减少总的计算量，又能进行交叉验证，得到最好的矩，这种方法称为 $V$ -折交叉验证。其实Leave-One-Out就是 $V$ -折交叉验证的一个极端例子。

$$E_{cv}(H, A) = \frac{1}{V} \sum_{v=1}^V E_{val}^{(V)}(g_V^-)$$

所以呢，一般的Validation使用 $V$ -折交叉验证来选择最佳的模型。值得一提的是Validation的数据来源也是样本集中的，所以并不能保证交叉验证的效果好，它的模型一定好。只有样本数据越多，越广泛，那么Validation的结果越可信，其选择的模型泛化能力越强。

## 五、总结

本节课主要介绍了Validation验证。先从如何选择一个好的模型开始切入，例如使用 $E_{in}$ 、 $E_{test}$ 都是不太好的，最终使用 $E_{val}$ 来进行模型选择。然后详细介绍了Validation的过程。最后，介绍了Leave-One-Out和V-Fold Cross两种验证方法，比较它们各自的优点和缺点，实际情况下，V-Fold Cross更加常用。

### 注明：

文章中所有的图片均来自台湾大学林轩田《机器学习基石》课程